

# Агаарын нөлөөг тооцсон математик дүүжингийн өргөтгөл

ШУТИС, МХТС Электроникийн тэнхим  
Пүрэвдоржийн Мөнхбаяр

## Abstract

This paper conducts with the air resistance force in mathematical pendulum. The pendulum is possible to analyze the effects of air resistance, and it has been compared with the simulation results.

## 1 Үндсэн хэсэг

Жингүй утсанд дүүжилсэн математик дүүжингийн хувьд агаарын нөлөөг үл тооцож бодолтыг хийсэн байдаг. Дунд сургуулийн хэлбэлзэлийн тэгшитгэл нь түүнийг ойролцоолж бодсон хэлбэр боловч бодит туршилтийн үр дүнтэй яг таг таарахгүй.

Агаарын нөлөөг тооцохгүйгээр дүүжингийн туршилтын үр дүнг ярилцах аргагүй юм. Их сургуулийн физикийн лаборатори дээр дүүжингийн үсийг туршилтаар гаргаж байснаа санаж байна. Олон удаагийн туршилт хийж, статистик тооцоогоор дундаж үсийг гаргаж байлаа. Улмаар газарт унах чөлөөт хурдатгалыг тооцон гаргаж авдаг. Дээрх лабораторийн ажилд тодорхой хүрээнд магадлал өндөртэйгээр чөлөөт хурдатгал  $g = 9.81$ -г бодож байгаа ч, агаарын улмаас болох замхралыг орхигдуулсан байдаг. Агаар гээч зүйл  $v$  хурдтай яваа ямарч биед түүний хөдөлгөөнийг сааруулах үйлчилгээг бий болгоно. Агаарын эсэргүүцэлийн хүчийг  $F_r$ -г дараах хуулиар илэрхийлж бичих нь тун элбэг.

$$F_r = kv^2 \quad (1)$$

Энд  $k$  эсэргүүцэлийн коэффициент

болно. Математик дүүжингийн хувьд ч бас үүнийг нэмж өгөх хэрэгтэй. Дүүжингийн утас нь ачааны жинтэй харьцуулах юм бол асар бага тул тооцохгүй байхад болно. Дүүжингийн утас нь маш нарийхан байдаг нь ийм боломжийг өгнө. Утасны уртыг  $l = 1$ [м], хазайлтын өнцөг  $\alpha$  ашиглан хөдөлгөөний тэгшитгэлийг бичвэл доорх хэлбэртэй илэрхийлэгдэнэ. Нэг (баруун  $\alpha_m$ ) захаас тэнцвэрийн цэг хүртэл хазайх хазайлтыг  $k = 0.25$ [м<sup>-1</sup>] үед харилцан хамаарлыг бичвэл

$$\frac{d^2\alpha}{dt^2} = -9.81 \sin \alpha + 0.25 \left\{ \frac{d\alpha}{dt} \right\}^2 \quad (2)$$

(2) тэгшитгэлийг бодох асуудал нь нилээд төвөгтэй байдаг. Тэнцвэрийн цэгийг дайран өнгөрсний дараа нөгөө (зүүн  $\beta_m$ ) зах хүртэл хөдөлгөөн (3) тэгшитгэлээр илэрхийлэгдэнэ.

$$\frac{d^2\beta}{dt^2} = -9.81 \sin \beta - 0.25 \left\{ \frac{d\beta}{dt} \right\}^2 \quad (3)$$

Дээрх (2),(3) тэгшитгэлүүдийн хувьд дараах тэнцэл

$$(1 - e^{-\sin \frac{\alpha_m}{2}}) \sin \frac{\alpha_m}{2} =$$

$$\sin \frac{\beta_m}{2} (e^{\sin \frac{\beta_m}{2}} - 1) \quad (4)$$

биелэх болно. Цаашид (4)-ыг хэр үнэн эсэхийг симуляцийн үр дүнд тулгуурлаж шалгана.  $\alpha_m$ ,  $\beta_m$ -гийн хамааралыг симуляцийн загвар дээр бодож харуулна. Дээрх (2),(3) хувьд

$$0 \leq \alpha \leq \alpha_m$$

$$0 \leq \beta \leq \beta_m$$

биелнэ. Мэдээж (4) бол математик бодолтын үр дүн тул алдаа байхгүй, яагаад гэвэл (2),(3) тэгшитгэлүүдийн бодолтонд ойролцоолол огт хэрэглээгүй.

## 2 Дүгнэлт

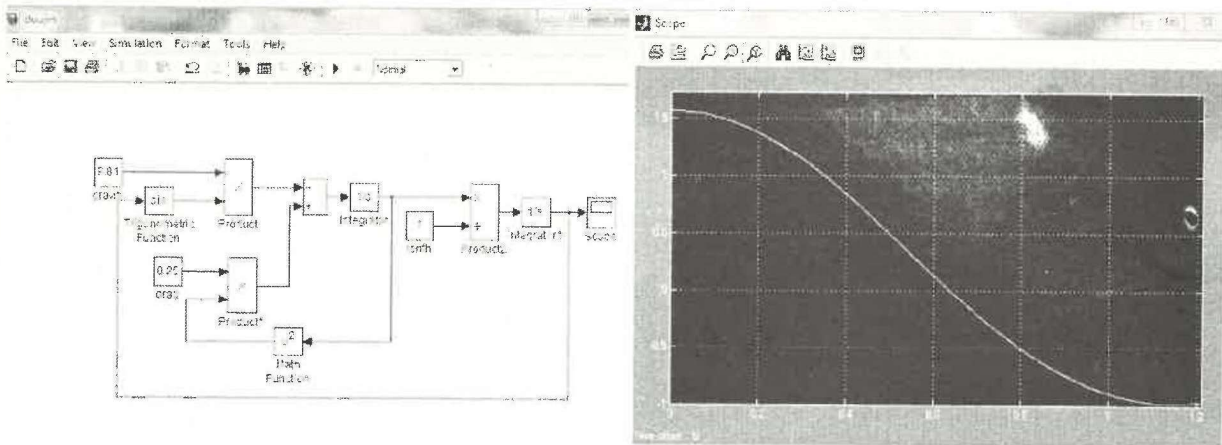
**Model Based Development (MBD)** аргаар бүх боломжийг авч үзээд дээрх тэгшитгэл (4) үнэн гэж харууллаа. Загвар дээрх симуляци болон тэгшитгэл (4)-ийн үр дүнг хүснэгт 1-д харуулав. Оролтын далайц их байх тусам харьцангуй алдаа их байгаа нь, загвар дээр  $\beta_m$  -ыг бодох үед интеграл авах тул түүний зөрөө шийлбэрчлэгдэн нэмэгдсээр ихсэж байгаатай холбоотой. Симуляци загвар болон scope графикийн

зураг 1-ээс харвал гол шалтгаан нь интегралын блок хоёр газарт байгаад болсон. Тоон аргаар симуляцийг хийхэд тооцооны ялгаа гардаг. Модел загварын давуу тал нь симуляци хийхэд амархан байдаг. Алдааны хэмжээг зөв үнэлэж ашиглах шаардлага байгааг эпэхүү судалгаагаар харуулж чадлаа. Ополын тэгшитгэлийг бодож гаргах гэхээсээ илүү симуляци (туршилт)хийхийн ач холбогдолыг ойлгуулж өглөө. Симуляци опол хоёр хоорондоо тоон ялгаа байвч, харьцангуй алдаа нь тэдний зүй тогтолыг зөв ойлгох түлхүүр юм. Бодит амьдрал дээр хэрэг болох опол гарч ирэх шалгуур бол харьцангуй алдаа бөгөөд ополын зүг заагч болдог.

Математик тэгшитгэлээс олон янзын судалгааг эхлүүлэх боломжтой.

## Ашигласан ном

- [1] D.A.M.Martins, A.Silveira-Neto, and V.Steffen Jr. *A Pendulum-based model for fluid structure interaction analyses* Thermal Engineering, Vol. 6 December 2007 p.76-83



Зураг 1: Симуляци загвар, scope график

Хүснэгт 1: хазайлтын зөрөө

оролт $\alpha_m$	загвар $\beta_m$	онол $\beta_m$	$\beta_m$ харьцангуй алдаа [%]
1.57	0.9812	1.099045	10.72
0.9812	0.7285	0.782464	6.89
0.7885	0.5822	0.614392	5.24
0.5822	0.4858	0.507403	4.26
0.4858	0.4171	0.432767	3.62
0.4171	0.3656	0.377475	3.15
0.3656	0.325	0.334837	2.94
0.325	0.2932	0.300997	2.49
0.2932	0.2672	0.273374	2.26
0.2672	0.2452	0.250425	2.09
0.2452	0.2266	0.231006	1.91
0.2266	0.2106	0.214428	1.79
0.2106	0.1967	0.200049	1.67
0.1967	0.1846	0.187467	1.53
0.1846	0.1739	0.176446	1.44